

# TAMBOUR MOTEUR

## SÉRIE DM

### DM 0080



Fonctionnel, évolutif et ultra sophistiqué : le nouveau tambour moteur DM 0080 facilite la construction d'un système de convoyage parfaitement individualisé. Il est conçu pour répondre aux applications industrielles dont les exigences sont les plus poussées et adapté aux charges radiales engendrées par l'élongation des bandes transporteuses.

Avec un spectre de vitesses plus étendu, le DM 0080 couvre tous les domaines d'application. La solution de connexion « Plug-and-Play » intelligente simplifie l'installation. Chaque moteur est éprouvé et contrôlé et présente un tel niveau de modularité qu'il peut être produit et livré dans le monde entier dans de très brefs délais.

La construction modulaire du DM 0080 permet d'associer librement les différents groupes de composants tels que l'axe, le flasque d'extrémité, la virole, le réducteur en acier ou en technopolymère, la bobine de moteur asynchrone ou synchrone, et de répondre ainsi parfaitement aux exigences d'une application donnée. De plus, différentes options sont disponibles : codeurs, freins, dispositif antiretour, revêtements caoutchouc, etc., ainsi que différents accessoires.

Le concept de plateforme du DM 0080 lui permet de couvrir toutes les applications de logistique interne pour l'agroalimentaire ainsi que les applications industrielles, la distribution ou encore les aéroports.

Le tambour moteur synchrone DM 0080 est également proposé dans une variante sans huile. Il est idéal pour les applications hautement dynamiques, les installations de convoyage dans l'agroalimentaire, les convoyeurs de type SmartBelt et de nombreux convoyeurs à bande avec servovariateur.



## Caractéristiques techniques

	Moteur asynchrone	Moteur synchrone à aimant permanent AC
<b>Classe d'isolation du bobinage moteur</b>	Classe F, IEC 34 (VDE 0530)	Classe F, IEC 34 (VDE 0530)
<b>Tension</b>	230/400 V $\pm 5$ % (IEC 34/38) La plupart des tensions et fréquences internationales sont disponibles sur demande.	230 V ou 400 V
<b>Fréquence</b>	50 Hz	200 Hz
<b>Joint d'axe</b>	NBR	NBR
<b>Classe de protection moteur*</b>	IP69K	IP69K
<b>Protection thermique</b>	Commutateur bimétallique	Commutateur bimétallique
<b>Mode de fonctionnement</b>	S1	S1
<b>Température ambiante, moteur triphasé</b>	+2 à +40 °C Plages de températures inférieures sur demande	+2 à +40 °C Plages de températures inférieures sur demande
<b>Température ambiante, moteur triphasé pour applications avec bandes à entraînement positif ou sans bande</b>	+2 à +25 °C	+2 à +40 °C

\* Le type de protection des presse-étoupes peut varier.

## Variantes et accessoires

<b>Revêtements caoutchouc</b>	Revêtement caoutchouc pour bandes à entraînement par friction Revêtement caoutchouc pour bandes en plastique modulaires Revêtement caoutchouc pour bandes thermoplastiques à entraînement positif
<b>Transmission de force</b>	Pignons
<b>Options</b>	Dispositif antiretour Frein d'arrêt électromagnétique et redresseur* Codeur* Équilibrage Connexion par PLUG*
<b>Huiles</b>	Huiles de qualité alimentaire (NSF H1) Moteurs synchrones également disponibles sans huile
<b>Certificat</b>	Certificats de sécurité cULus
<b>Accessoires</b>	Tambours de renvoi ; rouleaux de manutention ; paliers-supports de montage ; câbles ; convertisseurs

Il n'est pas possible de combiner frein d'arrêt et codeur. Également, il n'est pas techniquement judicieux d'associer un dispositif antiretour à un moteur synchrone.

\* En fonction de l'option, le tambour moteur est rallongé de 50 – 70 mm.

# TAMBOUR MOTEUR

## SÉRIE DM

### DM 0080

#### Variantes de matériaux

Pour le tambour moteur et le raccordement électrique, les composants suivants sont disponibles :

Composants	Variante	Aluminium	Acier doux	Acier inoxydable	Laiton/nickel	Technopolymère
Virole	Bombée		●	●		
	Cylindrique		●	●		
	Cylindrique + clavette pour pignons à chaîne		●	●		
Flasques d'extrémité	Standard	●		●		
Axe	Standard			●		
	Filetage traversant			●		
Réducteur	Réducteur planétaire		●			●
Raccordement électrique	Presse-étoupe droit			●	●	●
	Presse-étoupe droit hygiénique			●		
	Presse-étoupe coudé			●		●
	Boîte à bornes	●		●		●
	PLUG/presse-étoupe droit hygiénique			●		
	PLUG/presse étoupe coudé hygiénique			●		
	Presse étoupe coudé hygiénique			●		
Bobinage du moteur	Moteur asynchrone					
	Moteur synchrone					
Joint externe	PTFE					

# TAMBOUR MOTEUR SÉRIE DM DM 0080

## Variantes de moteurs

### Données mécaniques pour moteurs synchrones avec réducteur en acier

$P_N$ [W]	$n_p$	$g_s$	$i$	$v$ [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$M_{MAX}/M_A$	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
145	8	3	164,23	0,08	18,3	65,0	1594	1,4	211	204
145	8	3	119,83	0,11	25,0	47,4	1163	2,1	211	204
145	8	3	103,89	0,12	28,9	41,1	1009	2,5	211	204
145	8	3	85,34	0,15	35,2	33,8	828	3,0	211	204
145	8	2	62,7	0,20	47,8	26,0	637	2,2	192	185
145	8	2	53,63	0,24	55,9	22,2	545	2,5	192	185
145	8	2	42,28	0,30	71,0	17,5	430	3,0	192	185
145	8	2	38,5	0,33	77,9	15,9	391	3,0	192	185
145	8	2	31,35	0,41	95,7	13,0	319	3,0	192	185
145	8	2	26,94	0,48	111,4	11,2	274	3,0	192	185
145	8	2	20,27	0,63	148,0	8,4	206	3,0	192	185
145	8	2	14,44	0,89	207,8	6,0	147	3,0	192	185
145	8	2	11,23	1,14	267,1	4,6	114	3,0	192	185
145	8	1	8,25	1,55	363,6	3,6	88	3,0	192	185
145	8	1	4,71	2,72	636,9	2,1	51	3,0	192	185
298	8	2	53,63	0,24	55,9	45,9	1125	1,2	222	215
298	8	2	42,28	0,30	71,0	36,1	887	1,5	222	215
298	8	2	38,5	0,33	77,9	32,9	808	1,6	222	215
298	8	2	31,35	0,41	95,7	26,8	658	3,0	222	215
298	8	2	26,94	0,48	111,4	23,0	565	3,0	222	215
298	8	2	20,27	0,63	148,0	17,3	425	3,0	222	215
298	8	2	14,44	0,89	207,8	12,3	303	3,0	222	215
298	8	2	11,23	1,14	267,1	9,6	236	3,0	222	215
298	8	1	8,25	1,55	363,6	7,4	183	3,0	222	215
298	8	1	4,71	2,72	636,9	4,3	104	3,0	222	215
425	8	2	38,5	0,33	77,9	46,8	1148	1,2	252	245
425	8	2	31,35	0,41	95,7	38,1	935	2,5	252	245
425	8	2	26,94	0,48	111,4	32,7	803	3,0	252	245
425	8	2	20,27	0,63	148,0	24,6	604	3,0	252	245
425	8	2	14,44	0,89	207,8	17,5	431	3,0	252	245
425	8	2	11,23	1,14	267,1	13,6	335	3,0	252	245
425	8	1	8,25	1,55	363,6	10,6	260	3,0	252	245

# TAMBOUR MOTEUR

## SÉRIE DM

### DM 0080

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$M_{MAX}/M_A$	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
425	8	1	4,71	2,72	636,9	6,0	148	3,0	252	245
550	8	2	31,35	0,41	95,7	49,4	1212	2,0	282	275
550	8	2	26,94	0,47	111,4	42,4	1041	2,3	282	275
550	8	2	20,27	0,63	148,0	31,9	783	2,9	282	275
550	8	2	14,44	0,89	207,8	22,7	558	3,0	282	275
550	8	2	11,23	1,14	267,1	17,7	434	3,0	282	275
550	8	1	8,25	1,55	363,6	13,7	337	1,9	282	275
550	8	1	4,71	2,72	636,9	7,8	192	3,0	282	275

$P_N$	= puissance nominale	$M_A$	= couple nominal du tambour moteur
$n_p$	= nombre de pôles	$F_N$	= force tangentielle nominale du tambour moteur
gs	= trains des réducteurs	$M_{MAX}/M_A$	= rapport entre le couple d'accélération max. et le couple nominal
i	= rapport de réduction	$FW_{MIN}$	= longueur de tambour minimale
v	= vitesse	$SL_{MIN}$	= longueur de virole minimale
$n_A$	= vitesse de rotation nominale de la virole		

#### Données électriques pour moteurs synchrones

$P_N$ [W]	$n_p$	$U_N$ [V]	$I_N$ [A]	$I_0$ [A]	$I_{MAX}$ [A]	$f_N$ [Hz]	$\eta$	$n_N$ [tr/min]	$J_R$ [kgcm <sup>2</sup> ]	$M_N$ [Nm]	$M_0$ [Nm]	$M_{MAX}$ [Nm]	$R_p$ [Ω]	$L_{SD}$ [mH]	$L_{SQ}$ [mH]	$k_e$ [V/krpm]	$T_e$ [ms]	$k_{TN}$ [Nm/A]	$U_{SH}$ [V]
145	8	230	0,81	0,81	2,43	200	0,85	3000	0,46	0,46	0,46	1,38	21,6	45,6	53,7	41,57	4,97	0,57	4,37
145	8	400	0,47	0,47	1,41	200	0,83	3000	0,46	0,46	0,46	1,38	56,6	130,7	138,0	72,23	4,41	0,98	6,65
298	8	230	1,30	1,30	3,90	200	0,86	3000	0,92	0,95	0,95	2,85	10,2	27,8	29,3	47,46	5,75	0,73	3,32
298	8	400	0,78	0,78	2,34	200	0,87	3000	0,92	0,95	0,95	2,85	29,1	81,9	94,1	83,09	6,48	1,22	5,67
425	8	230	2,30	2,30	6,90	200	0,87	3000	1,38	1,35	1,35	4,05	5,66	16,3	19,4	45,81	6,86	0,59	3,25
425	8	400	1,32	1,32	3,96	200	0,86	3000	1,38	1,35	1,35	4,05	17,6	49,8	59,0	80,80	6,70	1,02	5,81
550	8	230	2,94	2,94	8,82	200	0,90	3000	1,84	1,75	1,75	5,25	3,89	10,2	11,8	38,45	6,06	0,59	2,86
550	8	400	1,70	1,70	5,10	200	0,90	3000	1,84	1,75	1,75	5,25	9,20	24,1	27,6	66,60	6,00	1,03	3,91

$P_N$	= puissance nominale	$M_N$	= couple nominal du rotor
$n_p$	= nombre de pôles	$M_0$	= couple à l'arrêt
$U_N$	= tension nominale	$M_{MAX}$	= couple maximum
$I_N$	= intensité nominale	$R_p$	= résistance phase-phase
$I_0$	= courant à l'arrêt	$L_{SD}$	= inductance axe d
$I_{MAX}$	= courant maximum	$L_{SQ}$	= inductance axe q
$f_N$	= fréquence nominale	$k_e$	= FCEM (constante de force contre électromotrice)
$\eta$	= rendement	$T_e$	= constante de temps électrique
$n_N$	= vitesse de rotation nominale du rotor	$k_{TN}$	= constante de couple
$J_R$	= moment d'inertie du rotor	$U_{SH}$	= tension de chauffage

# TAMBOUR MOTEUR SÉRIE DM DM 0080

## Données mécaniques pour moteurs synchrones avec réducteur en acier sans huile

$P_N$ [W]	$n_p$	$g_s$	$i$	$v$ [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$M_{MAX}/M_A$	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
80	8	2	62,7	0,20	47,8	14,1	346	3,0	192	185
80	8	2	53,63	0,24	55,9	12,1	296	3,0	192	185
80	8	2	42,28	0,30	71,0	9,5	233	3,0	192	185
80	8	2	38,5	0,33	77,9	8,7	213	3,0	192	185
80	8	2	31,35	0,41	95,7	7,1	173	3,0	192	185
80	8	2	26,94	0,47	111,4	6,1	149	3,0	192	185
80	8	2	20,97	0,63	148,0	4,6	112	3,0	192	185
80	8	2	14,44	0,89	207,8	3,2	80	3,0	192	185
80	8	2	11,23	1,14	267,1	2,5	62	3,0	192	185
80	8	1	8,25	1,55	363,6	2,0	48	3,0	192	185
80	8	1	4,71	2,72	636,9	1,1	27	3,0	192	185
110	8	2	53,63	0,24	55,9	16,9	415	3,0	222	215
110	8	2	42,28	0,30	71,0	13,3	327	3,0	222	215
110	8	2	38,5	0,33	77,9	12,1	298	3,0	222	215
110	8	2	31,35	0,41	95,7	9,9	242	3,0	222	215
110	8	2	26,94	0,47	111,4	8,5	208	3,0	222	215
110	8	2	20,27	0,63	148,0	6,4	157	3,0	222	215
110	8	2	14,44	0,89	207,8	4,5	112	3,0	222	215
110	8	2	11,23	1,14	267,1	3,5	87	3,0	222	215
110	8	1	8,25	1,55	363,6	2,7	67	3,0	222	215
110	8	1	4,71	2,72	636,9	1,6	38	3,0	222	215
180	8	2	38,5	0,33	77,9	19,8	485	2,7	252	245
180	8	2	31,35	0,41	95,7	16,1	395	3,0	252	245
180	8	2	26,94	0,47	111,4	13,8	339	3,0	252	245
180	8	2	20,27	0,63	148,0	10,4	255	3,0	252	245
180	8	2	14,44	0,89	207,8	7,4	182	3,0	252	245
180	8	2	11,23	1,14	267,1	5,8	141	3,0	252	245
180	8	1	8,25	1,55	363,6	4,5	110	3,0	252	245
180	8	1	4,71	2,72	636,9	2,6	63	3,0	252	245

Série DL

Série DM

Série DP

Conseils d'utilisation

# TAMBOUR MOTEUR

## SÉRIE DM

### DM 0080

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$M_{MAX}/M_A$	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
235	8	2	38,5	0,33	77,9	27,7	680	1,9	282	275
235	8	2	31,35	0,41	95,7	22,6	554	3,0	282	275
235	8	2	26,94	0,47	111,4	19,4	476	3,0	282	275
235	8	2	20,27	0,63	148,0	14,6	358	3,0	282	275
235	8	2	14,44	0,89	207,8	10,4	255	3,0	282	275
235	8	2	11,23	1,14	267,1	8,1	198	3,0	282	275
235	8	1	8,25	1,55	363,6	6,3	154	3,0	282	275
235	8	1	4,71	2,72	636,9	3,6	88	3,0	282	275

$P_N$	= puissance nominale	$M_A$	= couple nominal du tambour moteur
$n_p$	= nombre de pôles	$F_N$	= force tangentielle nominale du tambour moteur
gs	= trains des réducteurs	$M_{MAX}/M_A$	= rapport entre le couple d'accélération max. et le couple nominal
i	= rapport de réduction	$FW_{MIN}$	= longueur de tambour minimale
v	= vitesse	$SL_{MIN}$	= longueur de virole minimale
$n_A$	= vitesse de rotation nominale de la virole		

#### Données électriques pour moteurs synchrones sans huile

$P_N$ [W]	$n_p$	$U_N$ [V]	$I_N$ [A]	$I_0$ [A]	$I_{MAX}$ [A]	$f_N$ [Hz]	$\eta$	$n_N$ [tr/min]	$J_R$ [kgcm <sup>2</sup> ]	$M_N$ [Nm]	$M_0$ [Nm]	$M_{MAX}$ [Nm]	$R_p$ [Ω]	$L_{SD}$ [mH]	$L_{SQ}$ [mH]	$k_e$ [V/krpm]	$T_e$ [ms]	$k_{TN}$ [Nm/A]	$U_{SH}$ [VCC]
80	8	230	0,45	0,45	1,35	200	0,85	3000	0,46	0,25	0,25	0,75	21,6	45,6	53,7	41,57	4,97	0,57	2,43
80	8	400	0,26	0,26	0,78	200	0,83	3000	0,46	0,25	0,25	0,75	56,6	130,7	138,0	72,23	4,41	0,98	3,68
110	8	230	0,48	0,48	1,44	200	0,86	3000	0,92	0,35	0,35	1,05	10,2	27,8	29,3	47,46	5,75	0,73	1,22
110	8	400	0,29	0,29	0,87	200	0,87	3000	0,92	0,35	0,35	1,05	29,1	81,9	94,1	83,09	6,48	1,22	2,11
180	8	230	0,97	0,97	2,91	200	0,87	3000	1,38	0,57	0,57	1,71	5,66	16,3	19,4	45,81	6,86	0,59	1,37
180	8	400	0,56	0,56	1,68	200	0,86	3000	1,38	0,57	0,57	1,71	17,6	49,8	59,0	80,80	6,70	1,02	2,46
235	8	230	1,30	1,30	3,90	200	0,92	3000	1,84	0,75	0,75	2,25	3,89	10,2	11,8	38,45	6,06	0,59	1,26
235	8	400	0,75	0,75	2,25	200	0,92	3000	1,84	0,75	0,75	2,25	9,2	24,1	27,6	66,60	6,00	1,03	1,73

$P_N$	= puissance nominale	$M_N$	= couple nominal du rotor
$n_p$	= nombre de pôles	$M_0$	= couple à l'arrêt
$U_N$	= tension nominale	$M_{MAX}$	= couple maximum
$I_N$	= intensité nominale	$R_p$	= résistance phase-phase
$I_0$	= courant à l'arrêt	$L_{SD}$	= inductance axe d
$I_{MAX}$	= courant maximum	$L_{SQ}$	= inductance axe q
$f_N$	= fréquence nominale	$k_e$	= FCEM (constante de force contre électromotrice)
$\eta$	= rendement	$T_e$	= constante de temps électrique
$n_N$	= vitesse de rotation nominale du rotor	$k_{TN}$	= constante de couple
$J_R$	= moment d'inertie du rotor	$U_{SH}$	= tension de chauffage

# TAMBOUR MOTEUR SÉRIE DM DM 0080

## Données mécaniques pour moteur asynchrone triphasé avec réducteur en acier

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
40	4	3	164,23	0,03	7,8	42,4	1040	219	212
40	4	3	119,83	0,05	10,7	30,9	759	219	212
40	4	3	103,89	0,05	12,3	26,8	658	219	212
40	4	3	85,34	0,06	15,0	22,0	541	219	212
40	4	2	62,70	0,09	20,4	16,9	416	200	193
40	4	2	53,63	0,10	23,8	14,5	356	200	193
40	4	2	42,28	0,13	30,2	11,4	281	200	193
40	4	2	38,50	0,14	33,2	10,4	256	200	193
40	4	2	31,35	0,17	40,8	8,5	208	200	193
40	4	2	26,94	0,20	47,4	7,3	179	200	193
40	4	2	20,27	0,27	63,0	5,5	135	200	193
75	2	3	164,23	0,07	16,2	38,1	936	219	212
75	2	3	119,83	0,10	22,2	27,8	683	219	212
75	2	3	103,89	0,11	25,6	24,1	592	219	212
75	2	3	85,34	0,13	31,2	19,8	486	219	212
75	2	2	62,70	0,18	42,4	15,2	374	200	193
75	2	2	53,63	0,21	49,6	13,0	320	200	193
75	2	2	42,28	0,27	62,9	10,3	252	200	193
75	2	2	38,50	0,30	69,1	9,4	230	200	193
75	2	2	31,35	0,36	84,8	7,6	187	200	193
75	2	2	26,94	0,42	98,7	6,5	161	200	193
75	2	2	20,27	0,56	131,2	4,9	121	200	193
75	2	2	14,44	0,79	184,1	3,5	86	200	193
75	2	2	11,23	1,01	236,8	2,7	67	200	193



# TAMBOUR MOTEUR

## SÉRIE DM

### DM 0080

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
80	4	3	119,83	0,05	10,9	59,8	1467	269	262
80	4	3	103,89	0,05	12,6	51,8	1272	269	262
80	4	3	85,34	0,07	15,3	42,6	1045	269	262
80	4	2	62,70	0,09	20,9	32,7	804	250	243
80	4	2	53,63	0,10	24,4	28,0	687	250	243
80	4	2	42,28	0,13	30,9	22,1	542	250	243
80	4	2	38,50	0,15	34,0	20,1	494	250	243
80	4	2	31,35	0,18	41,7	16,4	402	250	243
80	4	2	26,94	0,21	48,6	14,1	345	250	243
80	4	2	20,27	0,28	64,5	10,6	260	250	243
80	4	2	14,44	0,39	90,6	7,5	185	250	243
80	4	2	11,23	0,50	116,5	5,9	144	250	243
80	4	1	8,25	0,68	158,5	4,5	112	250	243
80	4	1	4,71	1,18	277,7	2,6	64	250	243
140	2	3	119,83	0,10	23,0	50,5	1239	269	262
140	2	3	103,89	0,11	26,5	43,8	1074	269	262
140	2	3	85,34	0,14	32,3	36,0	883	269	262
140	2	2	62,70	0,19	43,9	27,7	679	250	243
140	2	2	53,63	0,22	51,3	23,7	580	250	243
140	2	2	42,28	0,28	65,1	18,6	458	250	243
140	2	2	38,50	0,31	71,5	17,0	417	250	243
140	2	2	31,35	0,38	87,8	13,8	339	250	243
140	2	2	26,94	0,44	102,2	11,9	292	250	243
140	2	2	20,27	0,58	135,8	8,9	219	250	243
140	2	2	14,44	0,81	190,7	6,4	156	250	243
140	2	2	11,23	1,05	245,1	5,0	122	250	243
140	2	1	8,25	1,42	333,7	3,8	94	250	243
140	2	1	4,71	2,49	584,5	2,2	54	250	243

$P_N$  = puissance nominale  
 $n_p$  = nombre de pôles  
 gs = trains des réducteurs  
 i = rapport de réduction  
 v = vitesse

$n_A$  = vitesse de rotation nominale de la virole  
 $M_A$  = couple nominal du tambour moteur  
 $F_N$  = force tangentielle nominale du tambour moteur  
 $FW_{MIN}$  = longueur de tambour minimale  
 $SL_{MIN}$  = longueur de virole minimale

# TAMBOUR MOTEUR SÉRIE DM DM 0080

## Données mécaniques pour moteur asynchrone triphasé avec réducteur en technopolymère

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
40	4	3	78,55	0,07	16,3	20,3	498	239	232
40	4	3	71,56	0,08	17,9	18,5	454	239	232
40	4	3	63,51	0,09	20,1	16,4	403	239	232
40	4	3	52,92	0,10	24,1	13,7	336	239	232
40	4	3	48,79	0,11	26,2	12,6	309	239	232
40	4	3	43,3	0,13	29,5	11,2	275	239	232
40	4	2	19,2	0,28	66,6	5,2	128	239	232
40	4	2	16	0,34	79,9	4,3	106	239	232
40	4	2	13,09	0,42	97,6	3,5	87	239	232
75	2	3	78,55	0,14	33,9	18,2	448	239	232
75	2	3	71,56	0,16	37,2	16,6	408	239	232
75	2	3	63,51	0,18	41,9	14,7	362	239	232
75	2	3	52,92	0,21	50,2	12,3	302	239	232
75	2	3	48,79	0,23	54,5	11,3	278	239	232
75	2	3	43,3	0,26	61,4	10,1	247	239	232
75	2	2	19,2	0,59	138,5	4,7	114	239	232
75	2	2	16	0,71	166,2	3,9	95	239	232
75	2	2	13,09	0,87	203,1	3,2	78	239	232

$P_N$  = puissance nominale  
 $n_p$  = nombre de pôles  
 gs = trains des réducteurs  
 i = rapport de réduction  
 v = vitesse

$n_A$  = vitesse de rotation nominale de la virole  
 $M_A$  = couple nominal du tambour moteur  
 $F_N$  = force tangentielle nominale du tambour moteur  
 $FW_{MIN}$  = longueur de tambour minimale  
 $SL_{MIN}$  = longueur de virole minimale

# TAMBOUR MOTEUR

## SÉRIE DM

### DM 0080

#### Données électriques pour moteur asynchrone triphasé

$P_N$ [W]	$n_p$	$n_N$ [min <sup>-1</sup> ]	$f_N$ [Hz]	$U_N$ [V]	$I_N$ [A]	$\cos\varphi$	$\eta$	$J_r$ [kgcm <sup>2</sup> ]	$I_s/I_N$	$M_s/M_N$	$M_B/M_N$	$M_P/M_N$	$M_N$ [Nm]	$R_M$ [Ω]	$U_{SH\Delta}$ [V]	$U_{SHY}$ [V]
40	4	1278	50	230	0,38	0,72	0,37	0,59	1,93	1,31	1,51	1,31	0,3	294,5	40,3	–
40	4	1278	50	400	0,22	0,72	0,36	0,59	1,93	1,31	1,51	1,31	0,3	294,5	–	70
75	2	2659	50	230	0,46	0,82	0,5	0,59	3,04	1,48	1,70	1,48	0,27	164,4	31	–
75	2	2659	50	400	0,27	0,82	0,49	0,59	3,04	1,48	1,70	1,48	0,27	164,4	–	54,6
80	4	1308	50	230	0,64	0,68	0,46	1,11	2,20	1,46	1,65	1,46	0,58	132,5	28,8	–
80	4	1308	50	400	0,37	0,68	0,46	1,11	2,20	1,46	1,65	1,46	0,58	132,5	–	50
140	2	2796	50	230	0,65	0,79	0,68	1,11	3,86	1,88	2,03	1,88	0,49	72,7	18,7	–
140	2	2796	50	400	0,38	0,79	0,67	1,11	3,86	1,88	2,03	1,88	0,49	72,7	–	32,7

$P_N$  = puissance nominale  
 $n_p$  = nombre de pôles  
 $n_N$  = vitesse nominale du rotor  
 $f_N$  = fréquence nominale  
 $U_N$  = tension nominale  
 $I_N$  = intensité nominale  
 $\cos\varphi$  = facteur de puissance  
 $\eta$  = rendement  
 $J_r$  = moment d'inertie du rotor

$I_s/I_N$  = rapport courant de démarrage – intensité nominale  
 $M_s/M_N$  = rapport couple de démarrage – couple nominal  
 $M_B/M_N$  = rapport couple de décrochage – couple nominal  
 $M_P/M_N$  = rapport couple min. pendant le démarrage – couple nominal  
 $M_N$  = couple nominal du rotor  
 $R_M$  = résistance de conducteur  
 $U_{SH\Delta}$  = tension de chauffage en montage en triangle  
 $U_{SHY}$  = tension de chauffage en montage en étoile

# TAMBOUR MOTEUR SÉRIE DM DM 0080

## Données mécaniques pour moteur asynchrone monophasé avec réducteur en acier

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [1/min]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
25	4	3	119,83	0,05	11,0	18,5	455	269	262
25	4	3	103,89	0,05	12,7	16,1	395	269	262
25	4	3	85,34	0,07	15,5	13,2	324	269	262
25	4	2	62,7	0,09	21,1	10,2	249	250	243
25	4	2	53,63	0,11	24,6	8,7	213	250	243
25	4	2	42,28	0,13	31,2	6,8	168	250	243
25	4	2	38,5	0,15	34,3	6,2	153	250	243
25	4	2	31,35	0,18	42,1	5,1	125	250	243
25	4	2	26,94	0,21	49,0	4,4	107	250	243
25	4	2	20,27	0,28	65,1	3,3	81	250	243
75	2	3	119,83	0,10	22,9	26,8	658	269	262
75	2	3	103,89	0,11	26,5	23,2	570	269	262
75	2	3	85,34	0,14	32,2	19,1	468	269	262
75	2	2	62,7	0,19	43,9	14,7	360	250	243
75	2	2	53,63	0,22	51,3	12,5	308	250	243
75	2	2	42,28	0,28	65,0	9,9	243	250	243
75	2	2	38,5	0,31	71,4	9,0	221	250	243
75	2	2	31,35	0,37	87,7	7,3	180	250	243
75	2	2	26,94	0,44	102,1	6,3	155	250	243
75	2	2	20,27	0,58	135,7	4,7	116	250	243
75	2	2	14,44	0,81	190,4	3,4	83	250	243
75	2	2	11,23	1,04	244,9	2,6	64	250	243

Série DL

Série DM

Série DP

Conseils d'utilisation

# TAMBOUR MOTEUR

## SÉRIE DM

### DM 0080



$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [1/min]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
85	2	3	119,83	0,10	22,9	30,9	759	269	262
85	2	3	103,89	0,11	26,5	26,8	658	269	262
85	2	3	85,34	0,14	32,2	22,0	540	269	262
85	2	2	62,7	0,19	43,9	16,9	415	250	243
85	2	2	53,63	0,22	51,3	14,5	355	250	243
85	2	2	42,28	0,28	65,0	11,4	280	250	243
85	2	2	38,5	0,31	71,4	10,4	255	250	243
85	2	2	31,35	0,37	87,7	8,5	208	250	243
85	2	2	26,94	0,44	102,1	7,3	178	250	243
85	2	2	20,27	0,58	135,7	5,5	134	250	243
85	2	2	14,44	0,81	190,4	3,9	96	250	243
85	2	2	11,23	1,04	244,9	3,0	74	250	243
110	2	3	119,83	0,10	23,0	39,2	961	269	262
110	2	3	103,89	0,11	26,5	34,0	833	269	262
110	2	3	85,34	0,14	32,2	27,9	684	269	262
110	2	2	62,7	0,19	43,9	21,4	526	250	243
110	2	2	53,63	0,22	51,3	18,3	450	250	243
110	2	2	42,28	0,28	65,0	14,5	355	250	243
110	2	2	38,5	0,31	71,4	13,2	323	250	243
110	2	2	31,35	0,37	87,7	10,7	263	250	243
110	2	2	26,94	0,44	102,1	9,2	226	250	243
110	2	2	20,27	0,58	135,7	6,9	170	250	243
110	2	2	14,44	0,81	190,5	4,9	121	250	243
110	2	2	11,23	1,05	244,9	3,8	94	250	243

$P_N$  = puissance nominale  
 $n_p$  = nombre de pôles  
 gs = trains des réducteurs  
 i = rapport de réduction  
 v = vitesse

$n_A$  = vitesse de rotation nominale de la virole  
 $M_A$  = couple nominal du tambour moteur  
 $F_N$  = force tangentielle nominale du tambour moteur  
 $FW_{MIN}$  = longueur de tambour minimale  
 $SL_{MIN}$  = longueur de virole minimale

# TAMBOUR MOTEUR SÉRIE DM DM 0080

## Données mécaniques pour moteur asynchrone monophasé avec réducteur en technopolymère

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [1/min]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
25	4	3	115,2	0,05	11,5	17,8	436	287	280
25	4	3	96	0,06	13,8	14,8	364	287	280
25	4	3	78,55	0,07	16,8	12,1	297	287	280
25	4	3	71,56	0,08	18,4	11	271	287	280
75	2	3	96	0,12	28,6	21,4	525	287	280
75	2	3	78,55	0,15	35	17,5	430	287	280
75	2	3	71,56	0,16	38,4	16	391	287	280
75	2	3	63,51	0,19	43,3	14,2	347	287	280
85	2	3	78,55	0,15	35	20,2	496	287	280
85	2	3	71,56	0,16	38,4	18,4	452	287	280
85	2	3	63,51	0,19	43,3	16,3	401	287	280
110	2	3	63,51	0,19	43,3	20,7	508	287	280
110	2	3	52,92	0,22	52	17,2	423	287	280
110	2	3	48,79	0,24	56,4	15,9	390	287	280
110	2	3	43,3	0,27	63,5	14,1	346	287	280
110	2	2	19,2	0,61	143,2	6,6	162	287	280
110	2	2	16	0,73	171,9	5,5	135	287	280
110	2	2	13,09	0,90	210,1	4,5	110	287	280

$P_N$  = puissance nominale  
 $n_p$  = nombre de pôles  
 gs = trains des réducteurs  
 i = rapport de réduction  
 v = vitesse

$n_A$  = vitesse de rotation nominale de la virole  
 $M_A$  = couple nominal du tambour moteur  
 $F_N$  = force tangentielle nominale du tambour moteur  
 $FW_{MIN}$  = longueur de tambour minimale  
 $SL_{MIN}$  = longueur de virole minimale

# TAMBOUR MOTEUR

## SÉRIE DM

### DM 0080

#### Données électriques pour moteur asynchrone monophasé

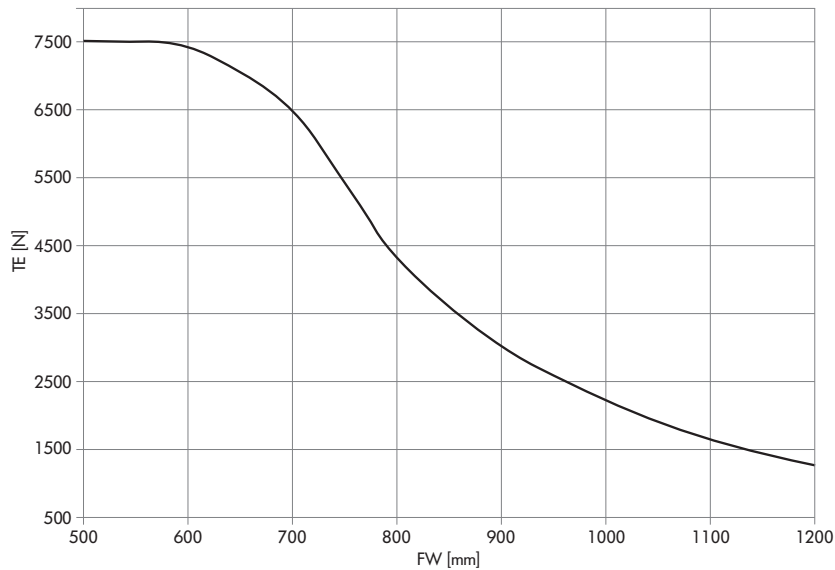
$P_N$ [W]	$n_p$	$n_N$ [min <sup>-1</sup> ]	$f_N$ [Hz]	$U_N$ [V]	$I_N$ [A]	$\cos\varphi$	$\eta$	$J_R$ [kgcm <sup>2</sup> ]	$I_s/I_N$	$M_s/M_N$	$M_B/M_N$	$M_p/M_N$	$M_N$ [Nm]	$R_p$ [Ω]	$U_{SH \sim}$ [V CC]	$C_R$ [μF]
25	4	1320	50	230	0,39	1	0,28	1,11	2,19	1,11	1,37	1,11	0,18	150	44	3
50	2	2750	50	230	0,54	1	0,4	0,74	3,08	0,94	1,71	0,94	0,17	82	33	3
75	2	2750	50	230	0,68	1	0,48	0,89	3,19	0,74	1,37	0,74	0,26	66	34	4
85	2	2750	50	230	0,73	0,98	0,52	1,11	2,50	0,88	1,77	0,88	0,3	52	28	6
110	2	2750	50	230	0,94	1	0,51	1,11	1,97	0,73	1,15	0,73	0,38	52	37	8

$P_N$  = puissance nominale  
 $n_p$  = nombre de pôles  
 $n_N$  = vitesse nominale du rotor  
 $f_N$  = fréquence nominale  
 $U_N$  = tension nominale  
 $I_N$  = intensité nominale  
 $\cos\varphi$  = facteur de puissance  
 $\eta$  = rendement  
 $J_R$  = moment d'inertie du rotor

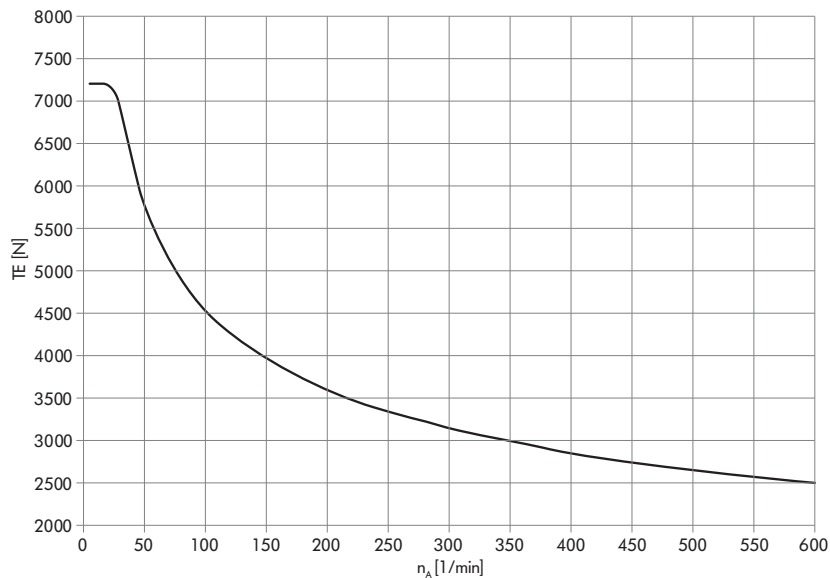
$I_s/I_N$  = rapport courant de démarrage – intensité nominale  
 $M_s/M_N$  = rapport couple de démarrage – couple nominal  
 $M_B/M_N$  = rapport couple de décrochage – couple nominal  
 $M_p/M_N$  = rapport couple min. pendant le démarrage – couple nominal  
 $M_N$  = couple nominal du rotor  
 $R_p$  = résistance phase-phase  
 $U_{SH \sim}$  = tension de chauffage en monophasé  
 $C_R$  = taille du condensateur

## Diagrammes des charges radiales

### Charge radiale en fonction de la longueur de tambour



### Charge radiale en fonction de la vitesse de rotation nominale de la virole



**Remarque :** la valeur exacte de la charge radiale maximale admissible se calcule à l'aide de la vitesse de rotation du tambour moteur. Lors du choix d'un moteur, vérifier que la valeur TE maximale admissible de la longueur de tambour souhaitée (FW) convient à l'application. Les diagrammes des charges radiales s'appliquent uniquement aux axes normaux.

- TE = charge radiale
- $n_A$  = vitesse de rotation nominale de la virole
- FW = longueur de tambour



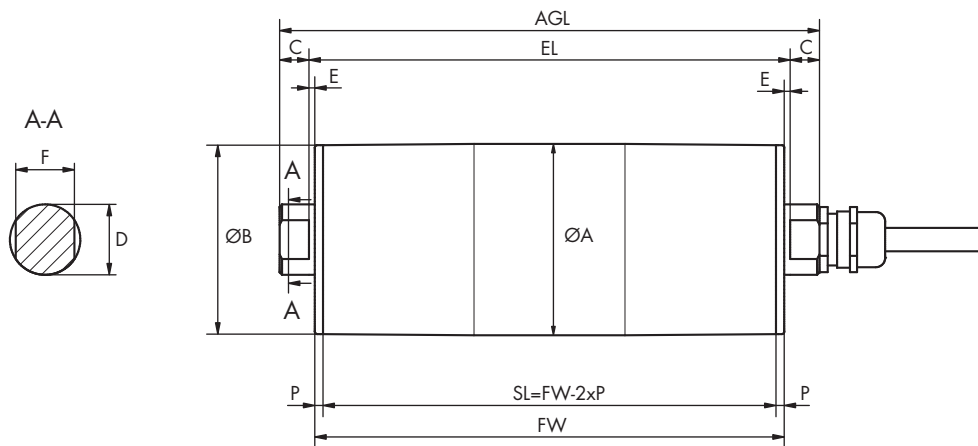
# TAMBOUR MOTEUR

## SÉRIE DM

### DM 0080

#### Dimensions

#### Tambour moteur



Type		A [mm]	B [mm]	C [mm]	D [mm]	E [mm]	F [mm]	P [mm]	SL [mm]	EL [mm]	AGL [mm]
<b>DM 0080 bombée</b>	Standard	81,5	80,5	12,5	30	2,5	25	3,5	FW - 7	FW + 5	FW + 30
	En option	81,5	80,5	12,5	25	2,5	20	3,5	FW - 7	FW + 5	FW + 30
	En option	81,5	80,5	12,5	17	2,5	13,5	3,5	FW - 7	FW + 5	FW + 30
<b>DM 0080 cylindrique</b>	Standard	81	81	12,5	30	2,5	25	3,5	FW - 7	FW + 5	FW + 30
	En option	81	81	12,5	25	2,5	20	3,5	FW - 7	FW + 5	FW + 30
	En option	81	81	12,5	17	2,5	13,5	3,5	FW - 7	FW + 5	FW + 30
<b>DM 0080 cylindrique + clavette</b>	Standard	81,7	81,7	12,5	30	2,5	25	3,5	FW - 7	FW + 5	FW + 30
	En option	81,7	81,7	12,5	25	2,5	20	3,5	FW - 7	FW + 5	FW + 30
	En option	81,7	81,7	12,5	17	2,5	13,5	3,5	FW - 7	FW + 5	FW + 30